

А. С. Бегун, Л. В. Ковтанюк, А. О. Лемза

## НЕОБРАТИМОЕ ДЕФОРМИРОВАНИЕ МАТЕРИАЛА МЕЖДУ ЖЕСТКИМИ КОАКСИАЛЬНЫМИ ЦИЛИНДРАМИ В УСЛОВИЯХ ПОЛЗУЧЕСТИ

*Институт автоматизации и процессов управления ДВО РАН  
Дальневосточный федеральный университет*

**Аннотация.** Рассматривается деформирование материала, расположенного между двумя жесткими коаксиальными цилиндрами, при повороте внутреннего цилиндра. Материал полагается несжимаемым и проявляющим нелинейные упругие и вязкие свойства. Для математического моделирования используется теория больших деформаций, основанная на дифференциальных определениях для обратимых и необратимых деформаций. Рассчитаны поля перемещений, напряжений, обратимых, необратимых и полных деформаций.

**Ключевые слова:** большие деформации, упругость, ползучесть, остаточные напряжения, необратимые деформации.

УДК: 539.374

Модель упругопластического тела предполагает независимость механических свойств материалов от времени. Однако у многих современных технологических материалов наблюдается заметное изменение их механических свойств от времени. Явление ползучести выражается либо в возрастании деформаций с течением времени при неизменной нагрузке, либо в падении напряжений при постоянной деформации. Свойство ползучести обнаруживают материалы различной природы. Физические механизмы ползучести у разных материалов различны. Например, бетон и полимеры ползут при нормальной температуре и обладают свойством ограниченной ползучести. Ползучесть металлов не ограничена и требует более высокой температуры. Накопление деформаций в теле, образующихся в результате ползучести, может приводить к искажению или даже разрушению этого тела. Таким образом, изучение процесса ползучести и связанных с ним явлений актуально и представляет значительный интерес для современных теоретических и прикладных наук.

**1. Основные модельные соотношения.** Для описания движения среды будем использовать модель больших деформаций [2], [3], [5]. В прямоугольной декартовой системе координат

Эйлера  $x_i$  кинематика среды задается соотношениями

$$\begin{aligned}
d_{ij} &= e_{ij} + p_{ij} - \frac{1}{2}e_{ik}e_{kj} - e_{ik}p_{kj} - p_{ik}e_{kj} + e_{ik}p_{km}e_{mj}, \\
\frac{De_{ij}}{Dt} &= \varepsilon_{ij} - \gamma_{ij} - \frac{1}{2}((\varepsilon_{ik} - \gamma_{ik} + z_{ik})e_{kj} + e_{ik}(\gamma_{kj} - \varepsilon_{kj} - z_{kj})), \\
\frac{Dp_{ij}}{Dt} &= \gamma_{ij} - p_{ik}\gamma_{kj} - \gamma_{ik}p_{kj}, \quad \frac{Dn_{ij}}{Dt} = \frac{dn_{ij}}{dt} - r_{ik}n_{kj} + n_{ik}r_{kj}, \\
\varepsilon_{ij} &= \frac{1}{2}(v_{i,j} + v_{j,i}), \quad v_i = \frac{du_i}{dt} = \frac{\partial u_i}{\partial t} + u_{i,j}v_j, \quad u_{i,j} = \frac{\partial u_i}{\partial x_j}, \\
r_{ij} &= w_{ij} + z_{ij}(e_{ks}, \varepsilon_{ks}), \quad w_{ij} = \frac{1}{2}(v_{i,j} - v_{j,i}),
\end{aligned} \tag{1}$$

$$z_{ij} = A^{-1}[(\varepsilon_{ik}e_{kj} - e_{ik}\varepsilon_{kj})B^2 + B(\varepsilon_{ik}e_{ks}e_{sj} - e_{ik}e_{ks}\varepsilon_{sj}) + e_{ik}\varepsilon_{ks}e_{st}e_{tj} - e_{ik}e_{ks}\varepsilon_{st}e_{tj}],$$

$$A = 8 - 8E_1 + 3E_1^2 - E_2 - \frac{1}{3}E_1^3 + \frac{1}{3}E_3, \quad B = 2 - E_1,$$

$$E_1 = e_{kk}, \quad E_2 = e_{ij}e_{ji}, \quad E_3 = e_{ij}e_{jk}e_{ki}.$$

В формулах (1)  $d_{ij}$  — компоненты тензора деформаций Альманси;  $e_{ij}$  и  $p_{ij}$  — их обратимая и необратимая составляющие;  $u_i, v_i$  — компоненты векторов перемещений и скоростей точек среды;  $\frac{D}{Dt}$  — оператор используемой объективной производной тензоров по времени, которая приведена для произвольного тензора  $n_{ij}$ ;  $r_{ij}$  — компоненты тензора вращений. Считаем, что необратимые деформации  $p_{ij}$  могут быть и деформациями ползучести, и пластическими деформациями. Источник  $\gamma_{ij}$  в уравнении переноса для необратимых деформаций — скорость их накопления.

Далее полагаем, что необратимые деформации накапливаются в материале непосредственно с начала процесса деформирования и определяются реологическими свойствами материала.

Напряжения полностью определяются обратимыми деформациями и связаны с ними формулой, аналогичной формуле Мурнагана для несжимаемой среды в нелинейной теории упругости:

$$\sigma_{ij} = -p\delta_{ij} + \frac{\partial W}{\partial e_{ik}}(\delta_{kj} - e_{kj}). \tag{2}$$

В зависимости (2)  $\sigma_{ij}$  — компоненты тензора напряжений Эйлера-Коши,  $p$  — добавочное гидростатическое давление,  $W(e_{ij})$  — упругий потенциал (плотность распределения свободной энергии). Зададим данную функцию в виде

$$\begin{aligned}
W &= -2\mu I_1 - \mu I_2 + bI_1^2 + (b - \mu)I_1 I_2 - \chi I_1^3 + \dots, \\
I_1 &= e_{kk} - \frac{1}{2}e_{sk}e_{ks}, \quad I_2 = e_{st}e_{ts} - e_{sk}e_{kt}e_{ts} + \frac{1}{4}e_{sk}e_{kt}e_{tn}e_{ns}.
\end{aligned} \tag{3}$$

Формула  $W(I_1, I_2)$  задает консервативный механизм деформирования,  $\mu$  — модуль сдвига,  $b, \chi$  — постоянные материала.

Считаем, что диссипативный механизм деформирования связан с вязкими и пластическими свойствами материалов. В областях, где напряженное состояние еще не достигло поверхности текучести (где пластические деформации отсутствуют), и в областях разгрузки (где есть накопленные пластические деформации)

$$\varepsilon_{ij}^p = 0, \quad \gamma_{ij} = \varepsilon_{ij}^v.$$

Здесь  $\varepsilon_{ij}^p$  — скорость пластических деформаций,  $\varepsilon_{ij}^v$  — скорость деформаций ползучести. Соответствующий диссипативный механизм деформирования зададим, введя потенциал